

# Detekce a monitoring invazních druhů pomocí dálkového průzkumu

Jana Müllerová<sup>1</sup>

Josef Brůna<sup>1</sup>, Jan Pergl<sup>1</sup>, Petr Pyšek<sup>1</sup>

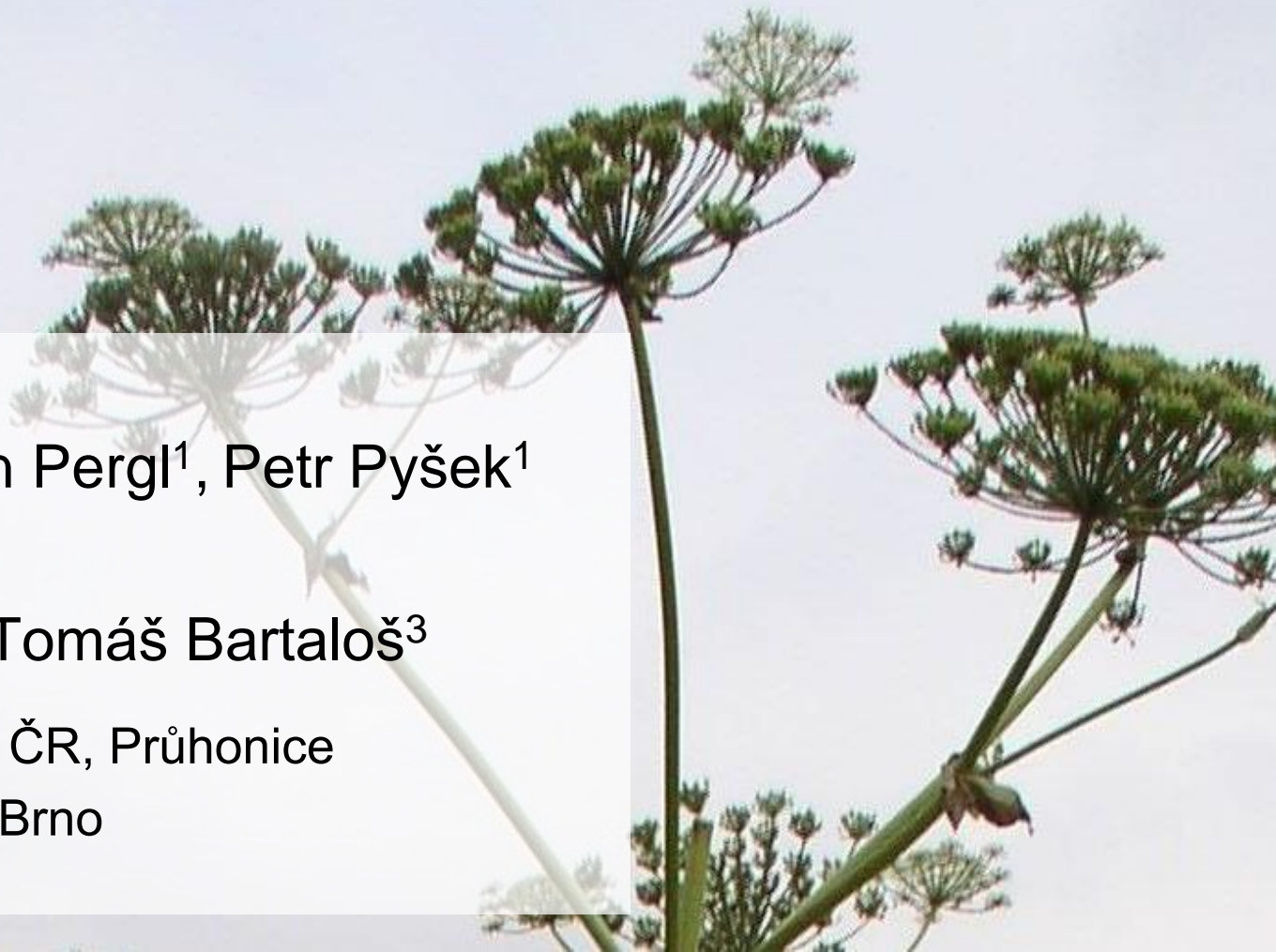
Petr Dvořák<sup>2</sup>

Luboš Kučera<sup>3</sup>, Tomáš Bartaloš<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Botanický ústav AV ČR, Průhonice

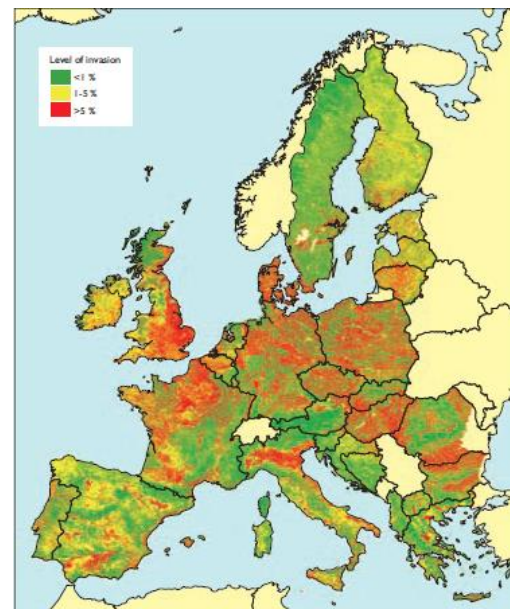
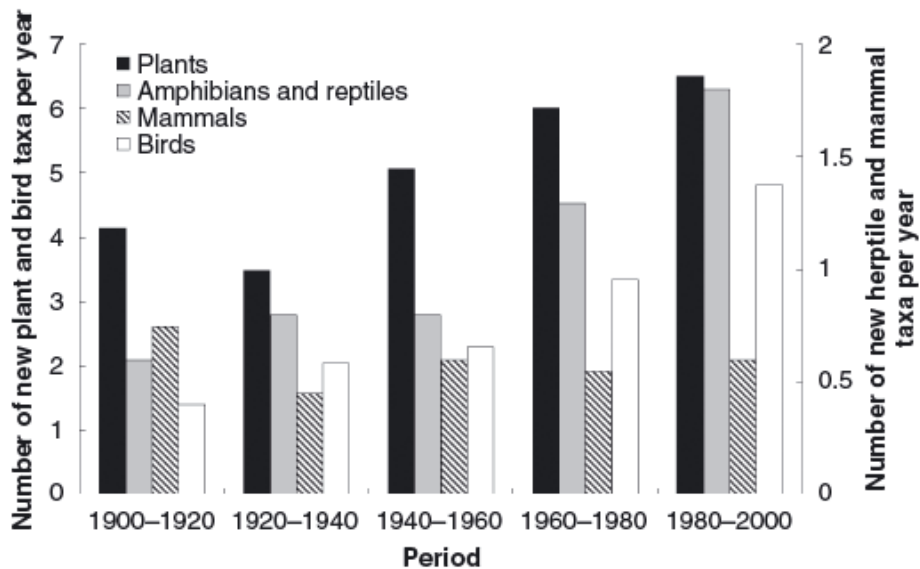
<sup>2</sup>Letecký ústav VUT Brno

<sup>3</sup>GISAT s.r.o. Praha



# Proč rostlinné invaze?

- ohrožují biodiverzitu, fungování ekosystémů a charakter krajiny
- vliv roste i přes celosvětové snahy o jejich likvidaci a kontrolu
- rychlý a přesný monitoring je zásadní pro rychlý zásah
- potřebné nové postupy pro monitoring

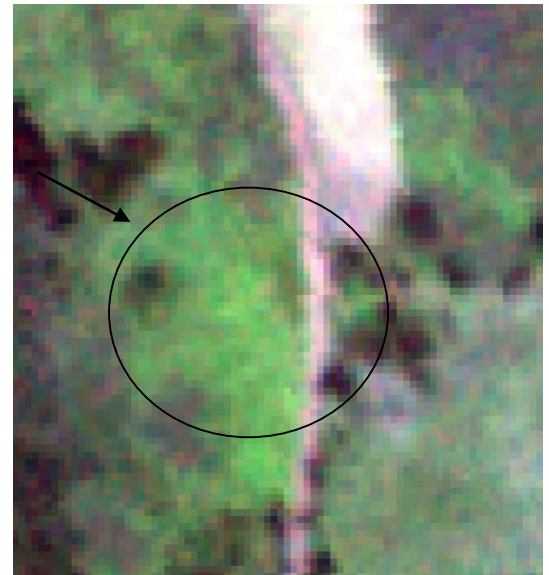
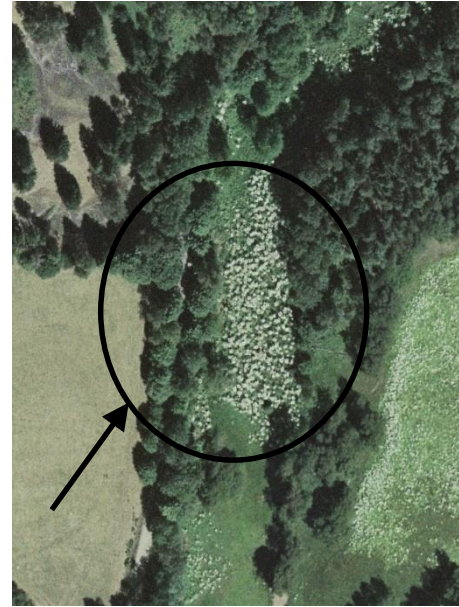


# Cíle

- vyhodnotit potenciál DPZ pro detekci vybraných invazních druhů
- srovnat data různého původu (letecké i družicové snímky), spektrálního (panchromatické, multispektrální a barevné) a prostorového rozlišení (0,2 - 5 m)
- popsat metodiku automatické klasifikace invazí, aplikovatelnou i ve větším krajinném měřítku



# Bolševník velkolepý (*Heracleum mantegazzianum*)



# Problémy s daty

- *různé rozlišení* spektrální (snímky pachromatické, barevné i multispektrální) i prostorové (letecké snímky < 0,5 m; satelitní RapidEye- 5 m) ► různé metody zpracování
- *velké množství dat* a potřeba detailní klasifikace až jednotlivých rostlin ► časově náročné zpracování, potřeba automatizace
- *snímky z různého období* ► z různých fenofází od časného kvetení až po zralá semena

## Nízké spektrální a vysoké prostorové rozlišení

Typ dat - barevné/panchromatické letecké snímky

Pixel-orientované metody nevhodné

Objektově-orientované metody:

- semi-automatický, hierarchický, iterativní, „rule-based“ přístup
- přídatné informace o tvaru, struktuře a kontextu mapovaných objektů výrazně zlepší výsledek klasifikace

## Vysoké spektrální i prostorové rozlišení

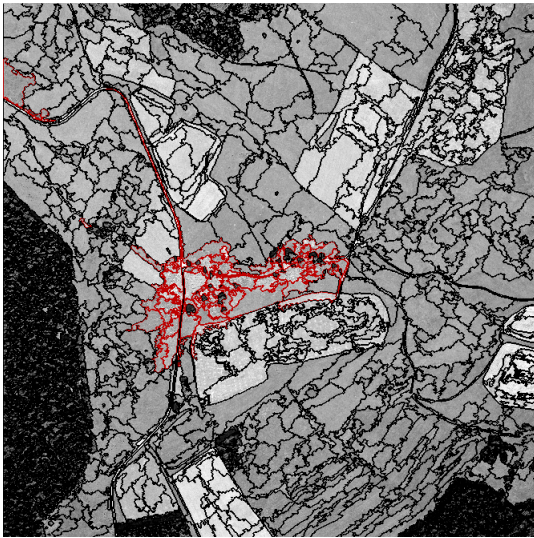
Typ dat – MSS letecké snímky (5 kanálů vč. NIR)

Pixel-orientované metody:

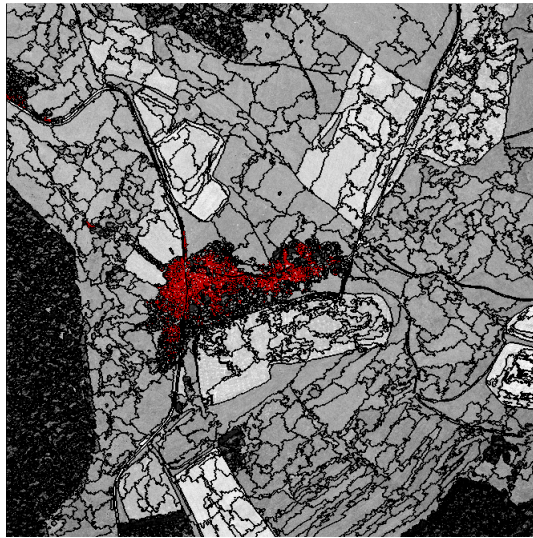
- neřízená klasifikace (ISODATA, K-Means a Fuzzy K-Means) - neuspokojivé
- řízená klasifikace - Maximum Likelihood: vyšší přesnost

Objektově-orientované metody:

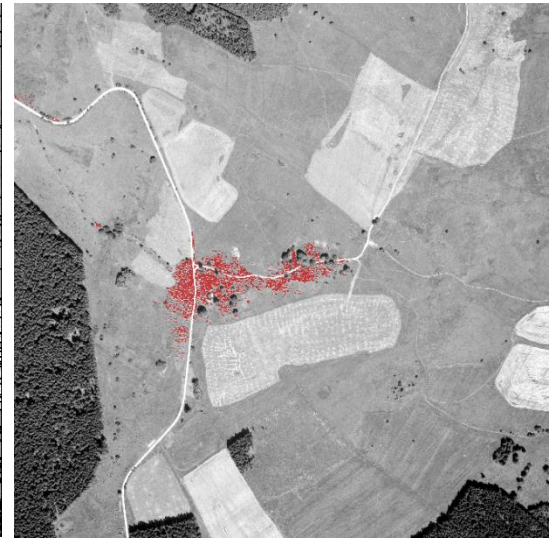
- semi-automatický, iterativní, „rule-based“ přístup – vyšší přesnost



Hrubá segmentace



Jemná segmentace



Výsledky klasifikace

# Vyšší spektrální a nižší prostorové rozlišení

Typ dat - MSS satelitní snímky (Rapid Eye)

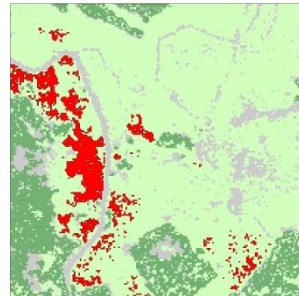
- prostorové rozlišení - nižší než jednotlivé rostliny, ale možno mapovat homogenní porosty (5 m)
- spektrální rozlišení (5 kanálů vč. NIR)

Pixel-orientované metody:

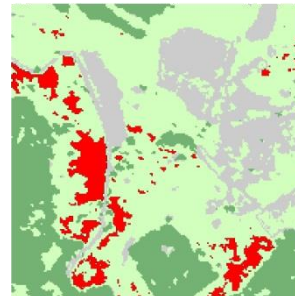
- neřízená klasifikace (ISODATA, K-Means a Fuzzy K-Means): neuspokojivé
- řízená klasifikace - Maximum Likelihood: vysoká přesnost

Objektově-orientované metody:

- nízká přesnost – nevhodné



MaxLike



MinDist



Segmentace



# VÝSLEDKY

International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation 25 (2013) 55–65



ELSEVIER

Contents lists available at SciVerse ScienceDirect

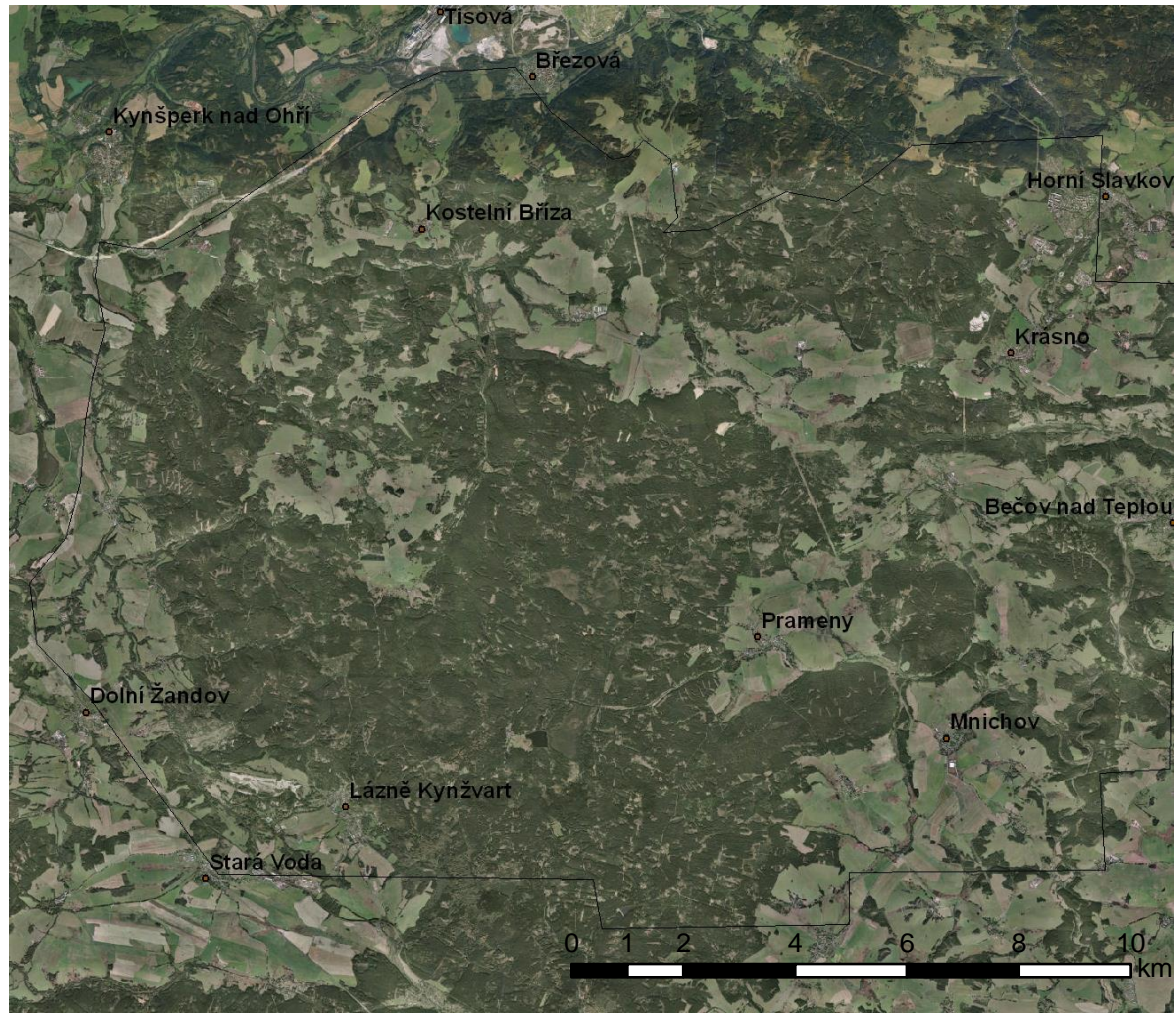
## International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation

journal homepage: [www.elsevier.com/locate/jag](http://www.elsevier.com/locate/jag)

Remote sensing as a tool for monitoring plant invasions: Testing the effects of data resolution and image classification approach on the detection of a model plant species *Heracleum mantegazzianum* (giant hogweed)

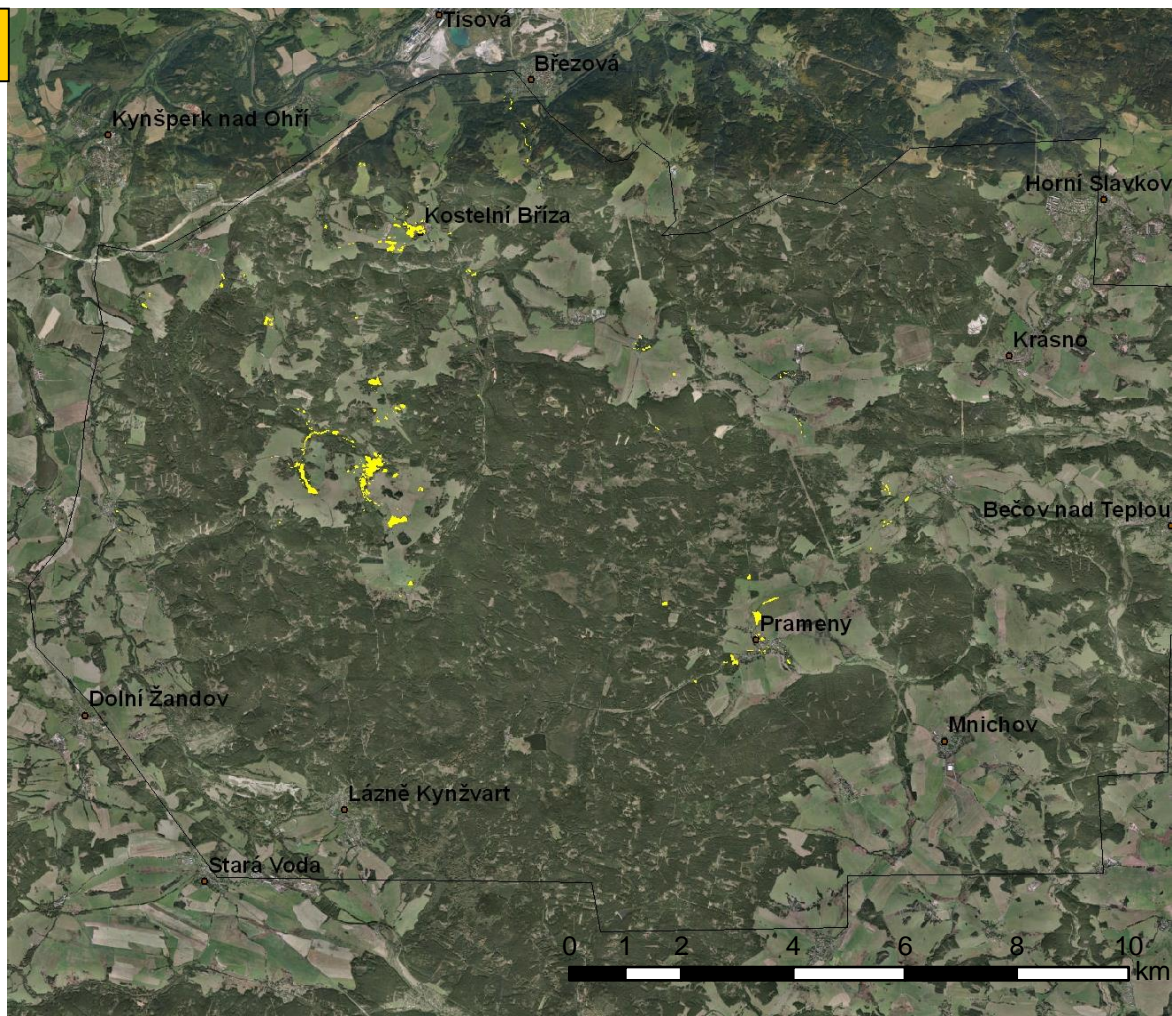
Jana Müllerová<sup>a,\*</sup>, Jan Pergl<sup>a</sup>, Petr Pyšek<sup>a,b,c</sup>

# Invaze na krajinné úrovni



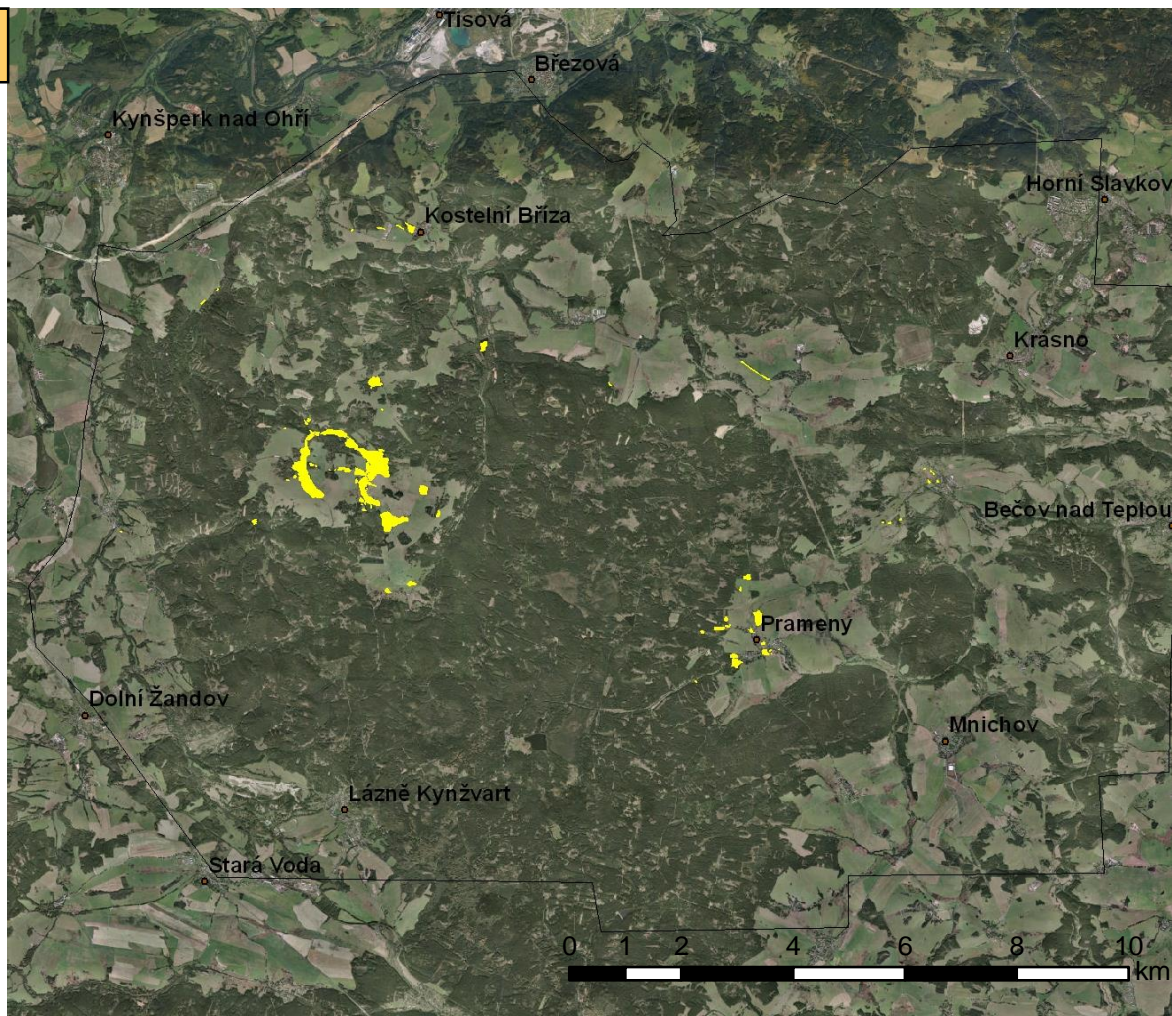
# Invaze na krajině úrovni

1962



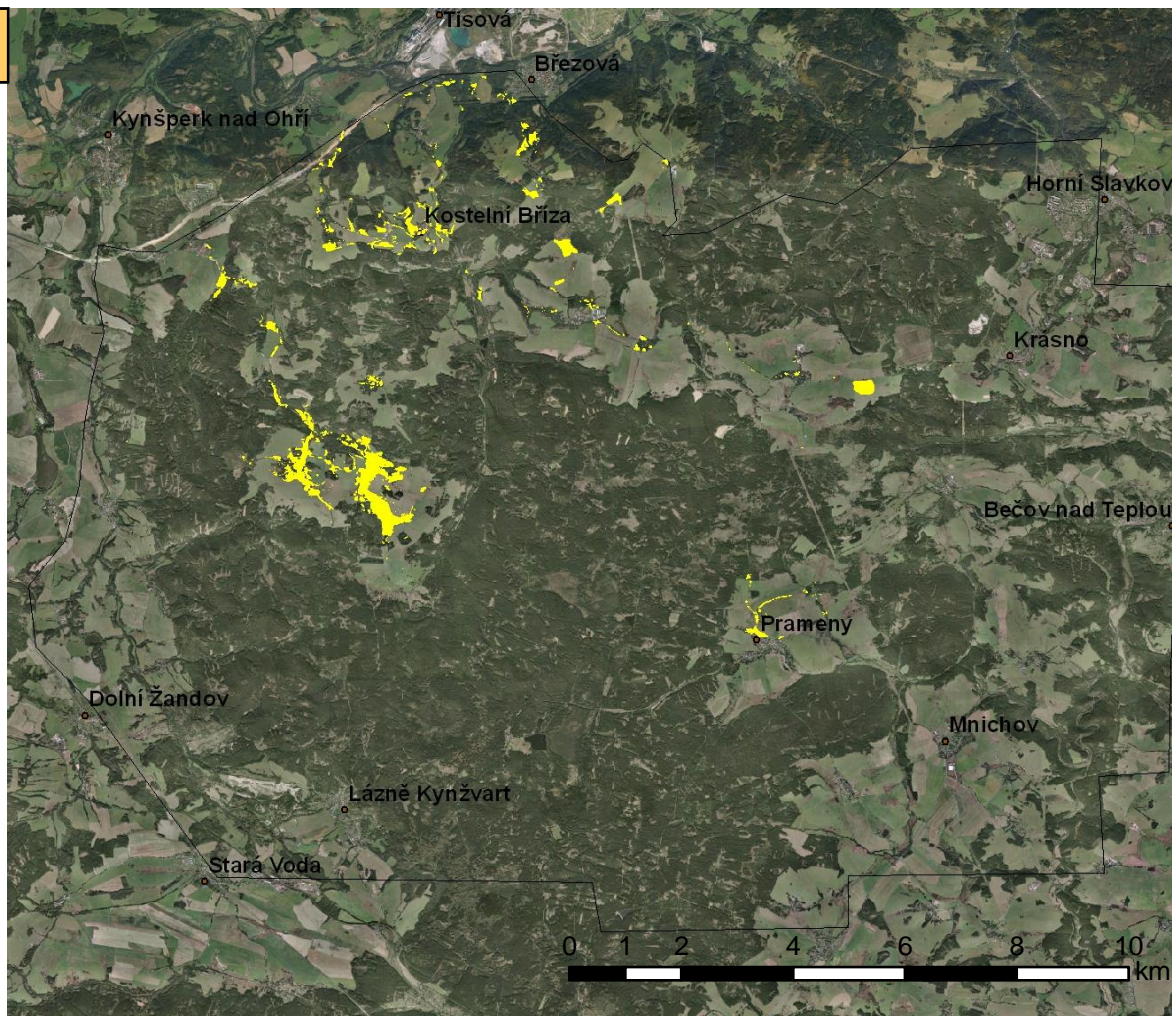
# Invaze na krajině úrovni

1973



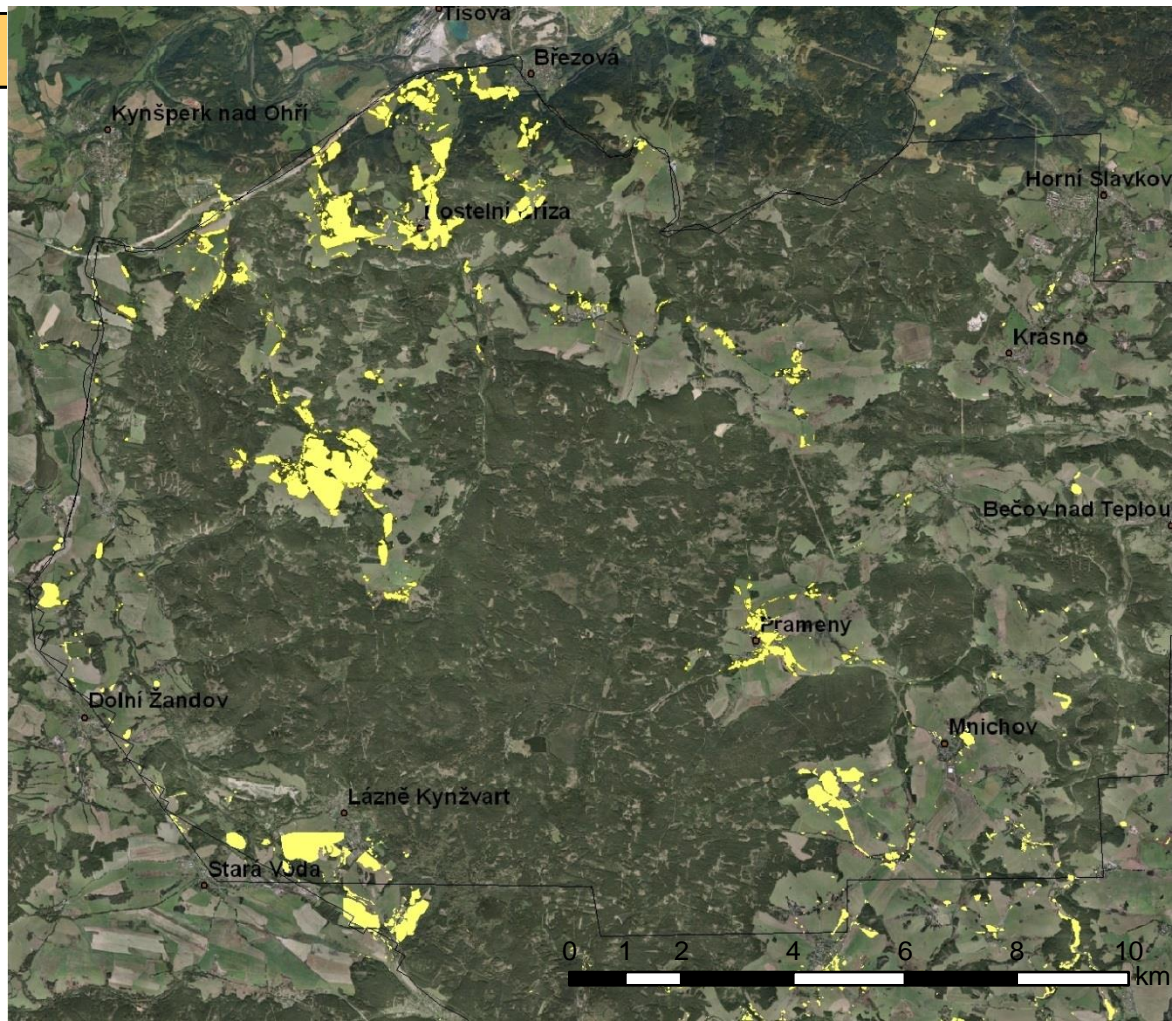
# Invaze na krajinné úrovni

1991



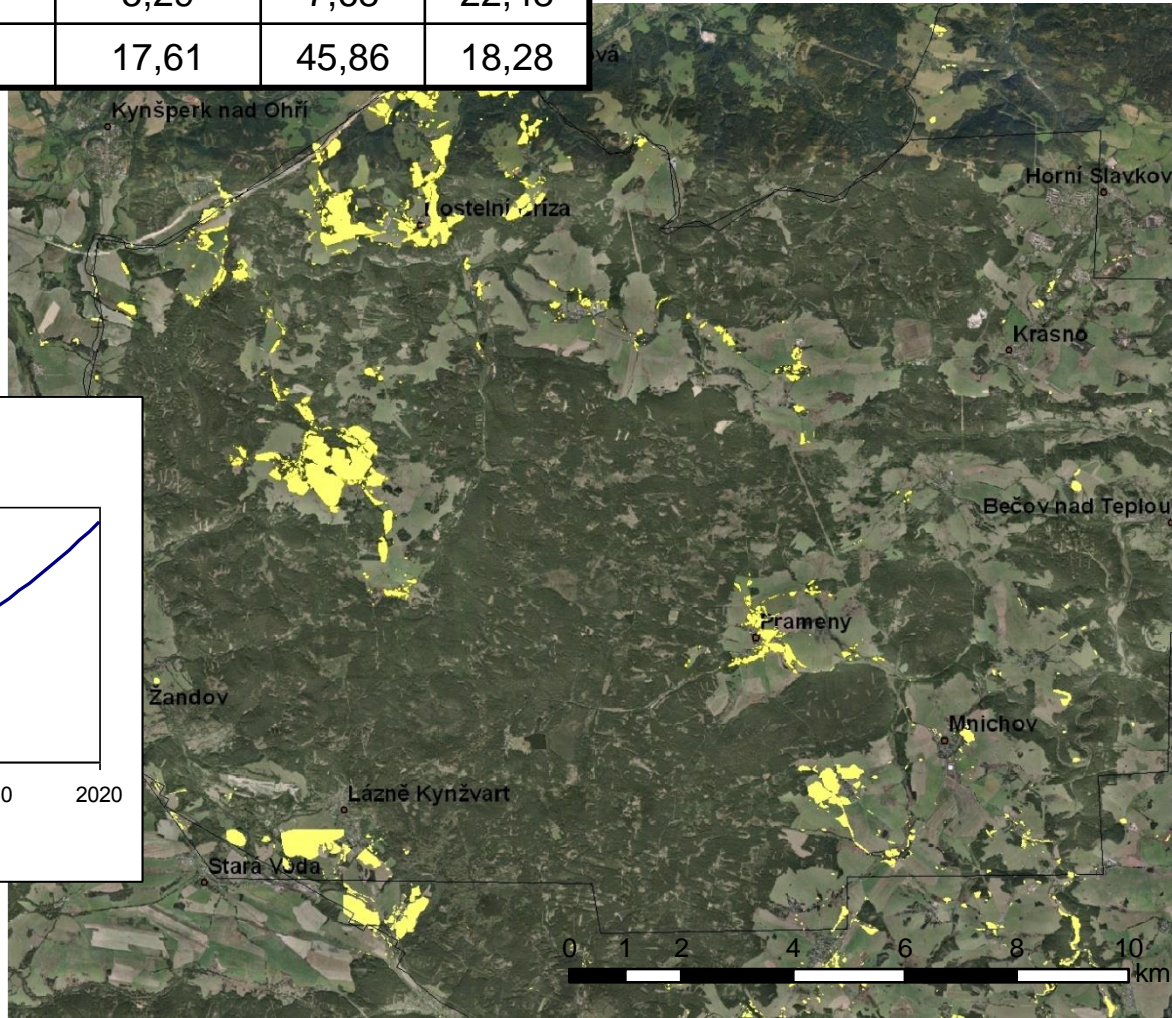
# Invaze na krajinné úrovni

2006

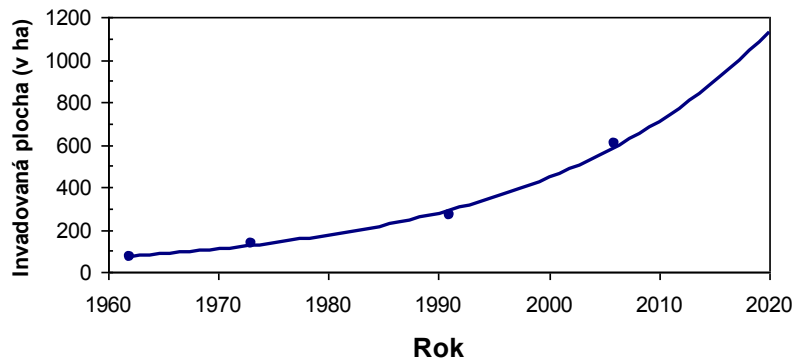


# Invaze na krajině úrovni

	1962	1973	1991	2006
Invadovaná plocha (ha)	73	131,2	269.5	606.7
Rychlost plošného šíření (ha.rok <sup>-1</sup> )	-	5,29	7,68	22,48
Rychlost lineárního šíření (m.rok <sup>-1</sup> )	-	17,61	45,86	18,28



Postup invaze



# Nový projekt s využitím bezpilotních prostředků

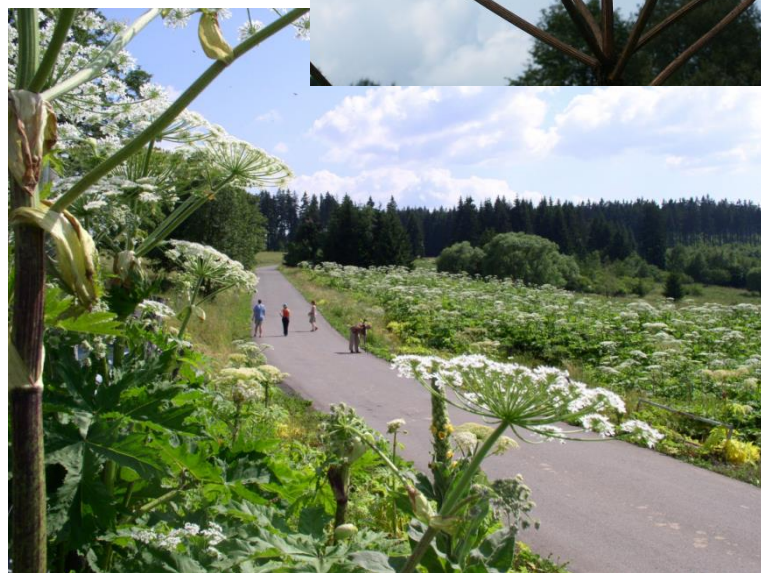
Detekce a monitoring invazních druhů s využitím bezpilotních leteckých prostředků (TAČR 2014 – 2017), [www.invaznirostliny.cz](http://www.invaznirostliny.cz)

- BÚ AVČR, Letecký ústav VUT Brno, GISAT s.r.o. Praha





# Sledované druhy



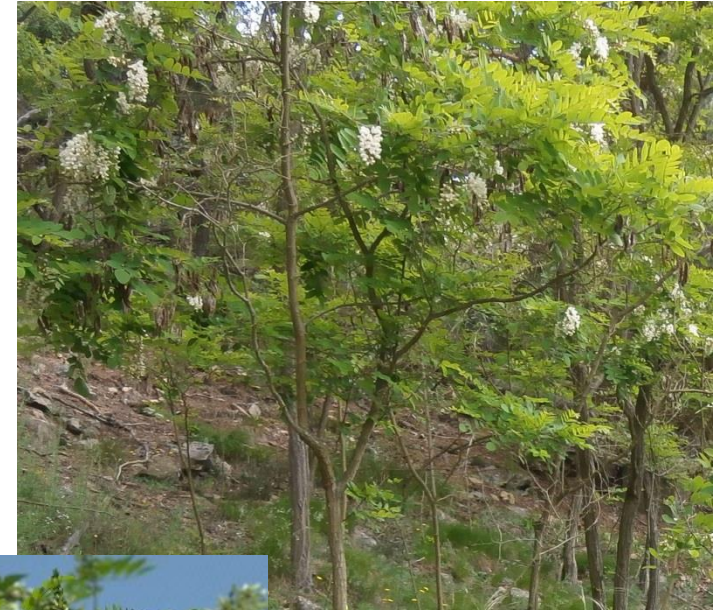
bolševník velkolepý  
*Heracleum mantegazzianum*



křídlatka česká, japonská a sachalinská  
*Fallopia japonica, xbohemica, sachalinensis*



pajasan žlazznatý  
*Ailanthus altissima*

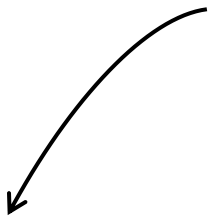
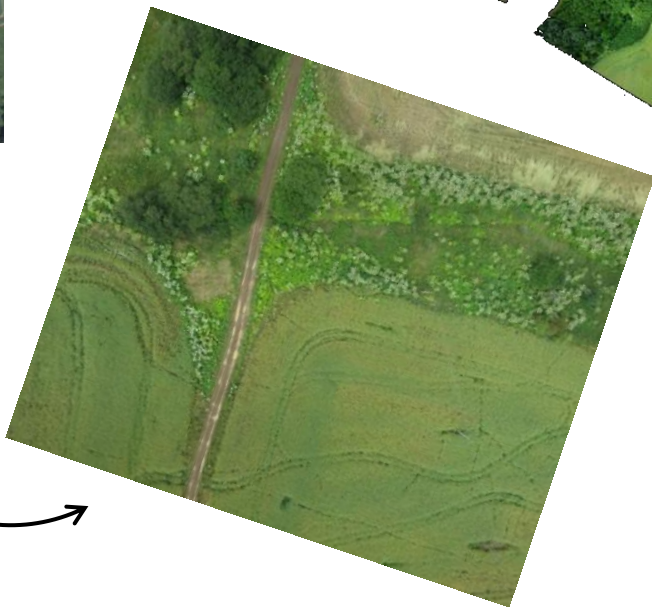
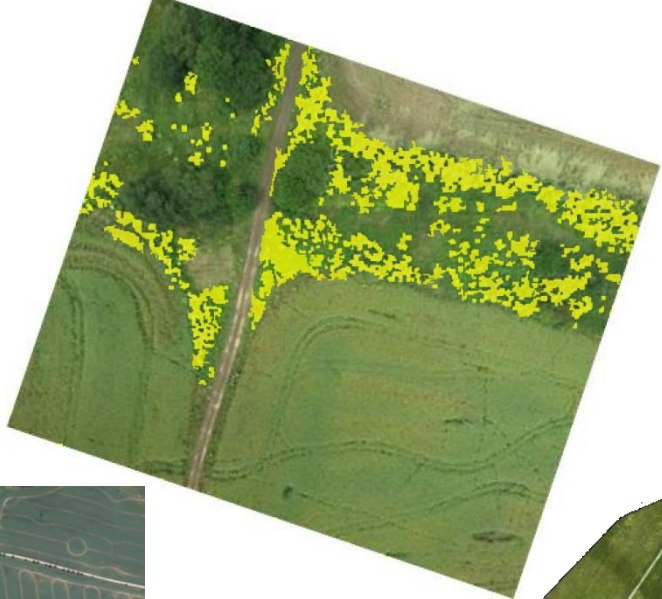


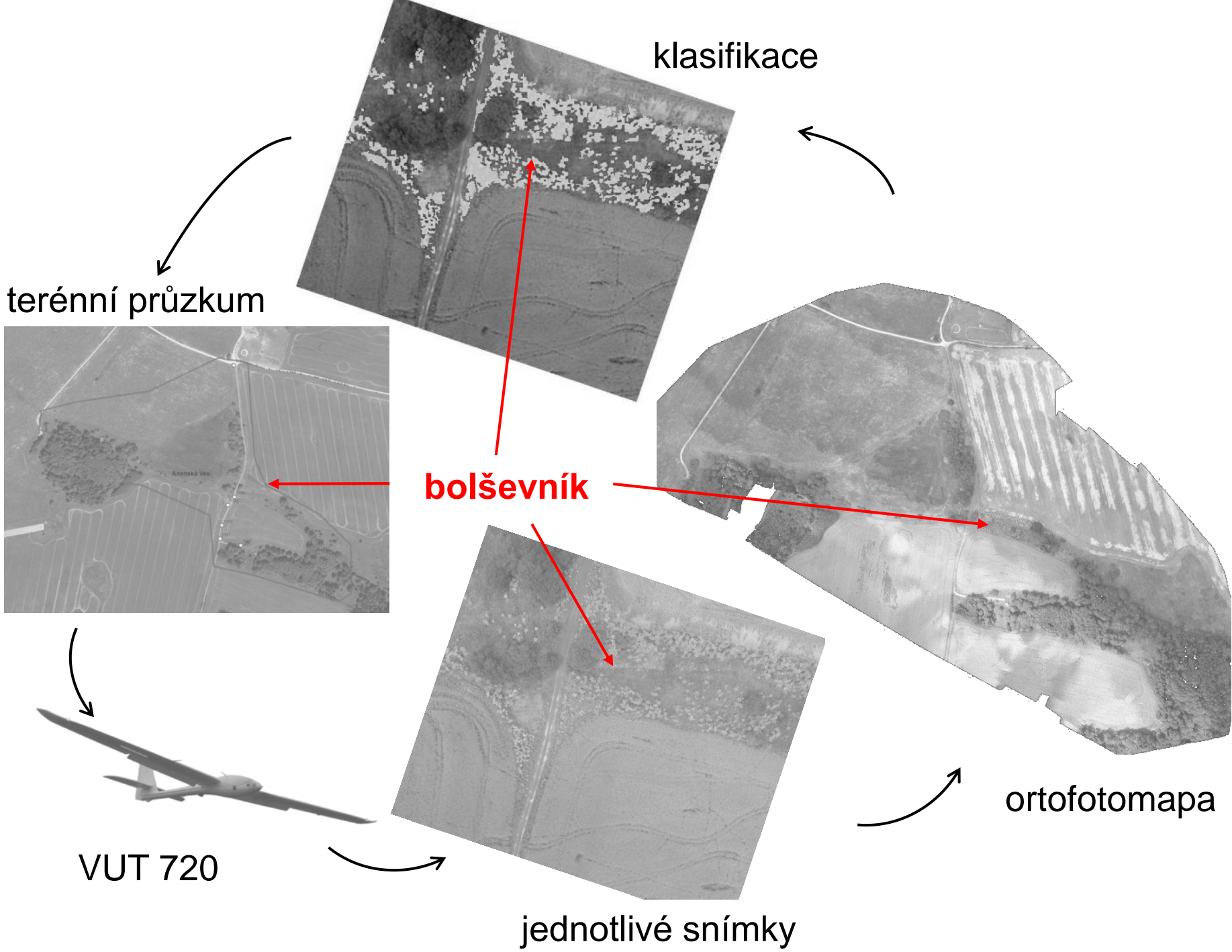
trnovník akát  
*Robinia pseudoacacia*

# Výhody bezpilotního systému:

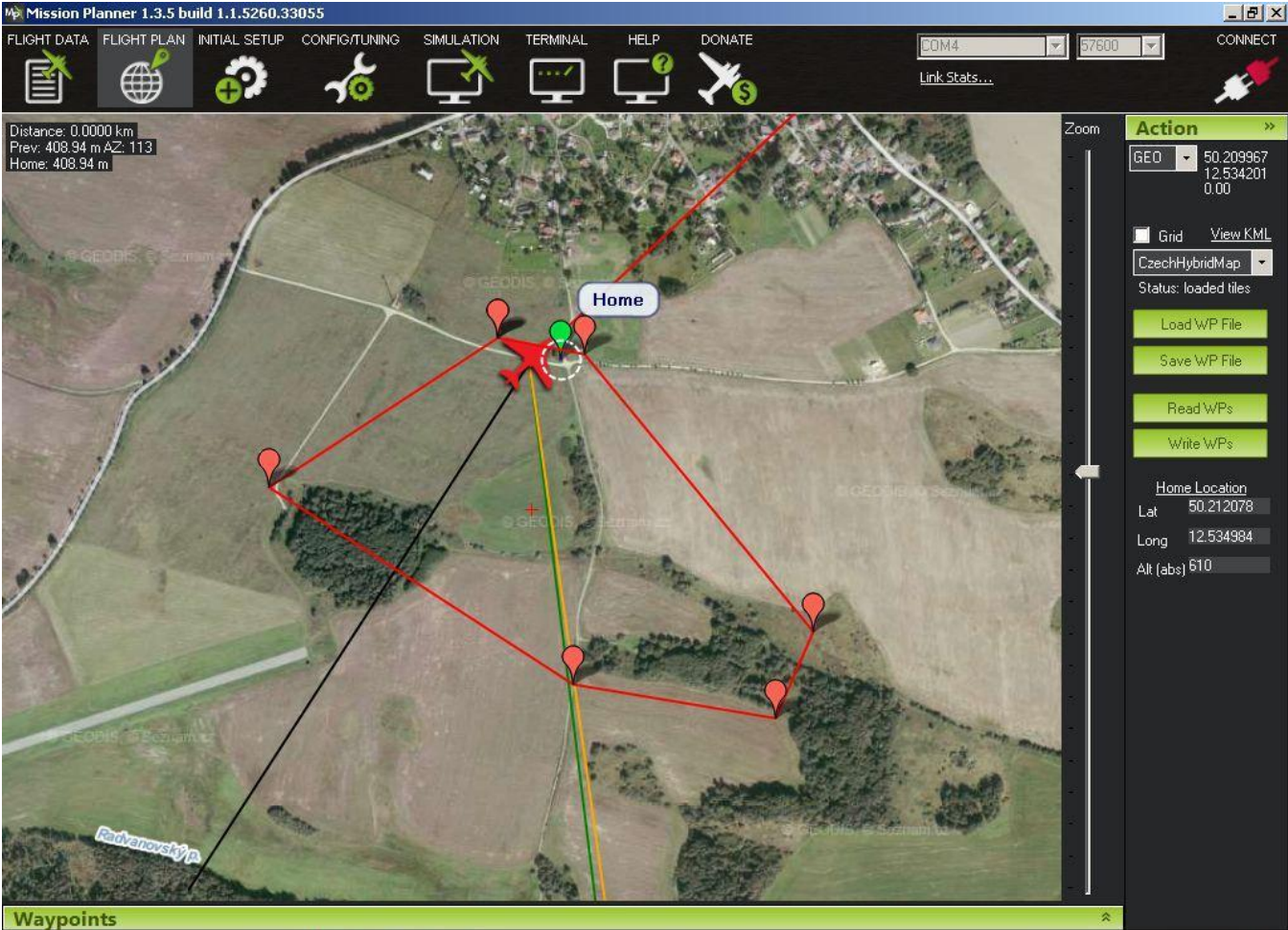
- cena
- flexibilita
  - optimální načasování sběru dat s ohledem na fenofázi rostliny
  - cílený monitoring zájmových lokalit (chráněná území, lokality NATURA 2000, stanoviště náchylná k invazi, kontrola po provedení zásahu...)







# Definice lokality - SW APM Mission Planner 1.3.5



# Naplánování mapovací mise - SW APM Mission Planner 1.3.5

The screenshot displays the APM Mission Planner 1.3.5 interface. The main window shows a satellite map with a mission plan consisting of 30 numbered waypoints (1-30) connected by yellow lines. The waypoints are arranged in a roughly circular pattern. The flight path is indicated by a red line. The interface includes a menu bar with options: FLIGHT DATA, FLIGHT PLAN, INITIAL SETUP, CONFIG/TUNING, SIMULATION, TERMINAL, HELP, and DONATE. The status bar shows COM4 and 57600. The right sidebar contains an Action panel with a Zoom slider, a GEO dropdown menu, and buttons for Load WP File, Save WP File, Read WPs, and Write WPs. The Home Location is set to Lat 50.212078, Long 12.534984, and Alt (abs) 610. The bottom status bar shows Waypoints.

Mission Planner 1.3.5 build 1.1.5260.33055

Distance: 11.2075 km  
Prev: 787.32 m AZ: 107  
Home: 787.32 m

COM4 57600 CONNECT  
Link Stats...

Zoom Action  
GEO 50.209279  
12.545898  
0.00  
Grid View KML  
CzechHybridMap  
Status: loaded files  
Load WP File  
Save WP File  
Read WPs  
Write WPs  
Home Location  
Lat 50.212078  
Long 12.534984  
Alt (abs) 610

Waypoints

# Monitorování mapovací mise - SW APM Mission Planner 1.3.5 + VUT 720





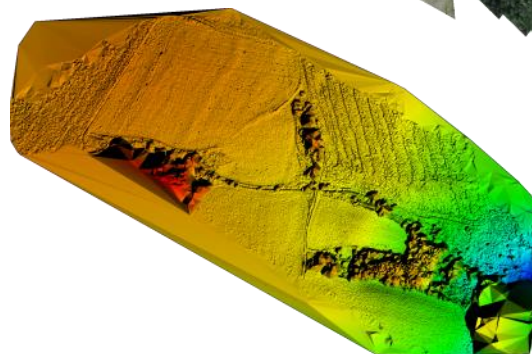
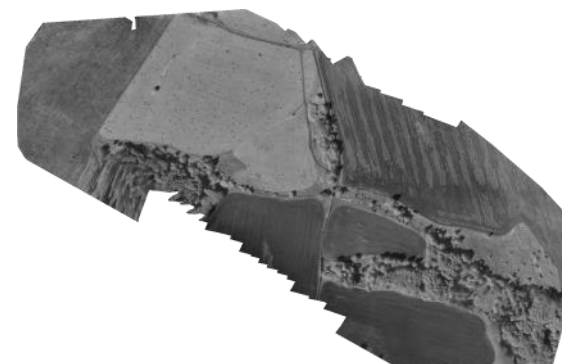
Složení jednotlivých snímků (cca 500 VIS + 500 NIR na 1 lokalitu)  
do 3D modelu terénu, ortofotomapy atp.



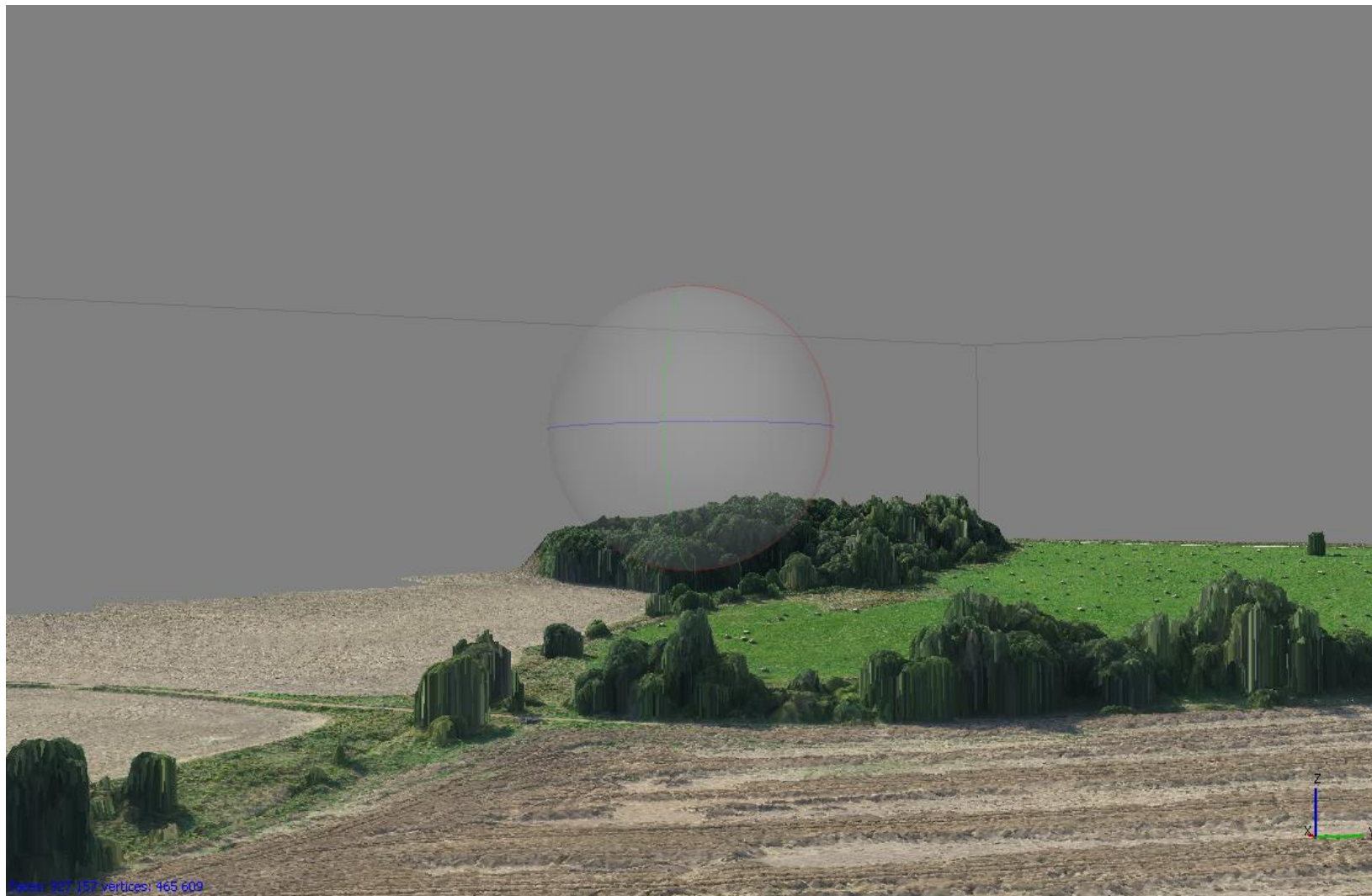
PIX4D Simulární nová verze

Agisoft

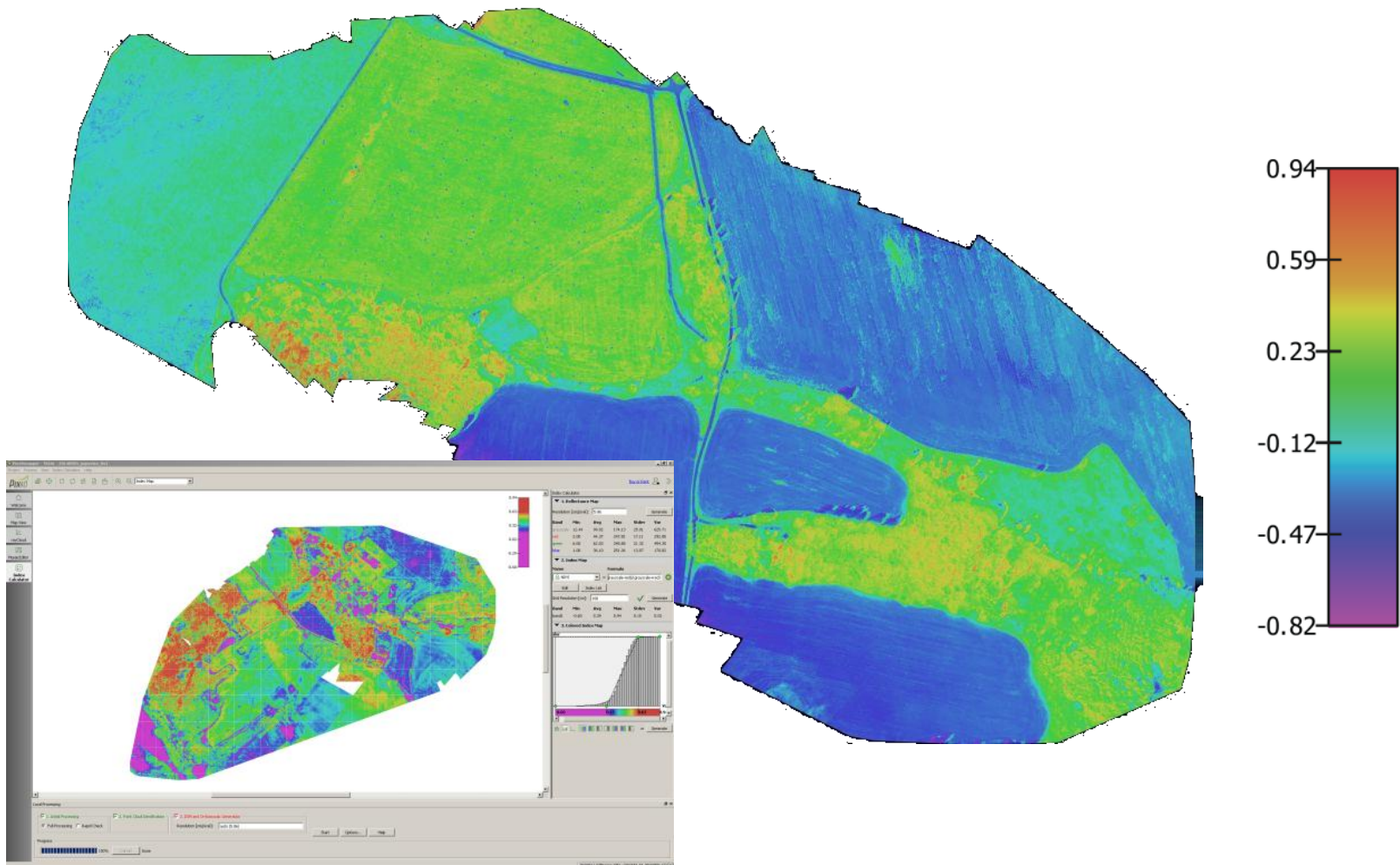
Structure  
from motion



# 3D model povrchu



Další zpracování – indexy (zobrazen příklad NDVI), segmentace, klasifikace ...

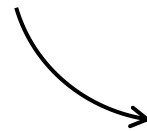


# Komplikace

Rozdíly mezi jednotlivými snímky v rámci pásma i mezi pásmy – obtížný preprocessing (radiometrická, geometrická korekce)



Nehomogenní  
osvětlení



Artefakty v  
ortofotomozaice



# Plánované výstupy projektu:

- metodika mapování
- bezpilotní systém
- pilotní geoportál pro monitoring vybraných invazních druhů za použití dat DPZ
- tématické mapy

Více na

[www.invaznirostliny.cz](http://www.invaznirostliny.cz)

**INVAZNÍ ROSTLINY**  
Detekce invazních rostlin pomocí dálkového průzkumu a bezpilotních leteckých metod (UAV)  
Projekt TAČR alfa (2014-2017)

O projektu

Metody

Projektový tým

Invazní rostliny

Kontakt

Copyright © 2014 BÚ AVČR Průhonice, LÚ VUT Brno, GISAT